
МАТЕМАТИКА

MATHEMATICS

УДК 512.64
ББК 22.143
К 59

Козлов В.А.

Кандидат физико-математических наук, доцент, зав. кафедрой математического анализа Армавирского государственного педагогического университета, e-mail: shagin196@yandex.ru

Паланджянц Л.Ж.

Кандидат физико-математических наук, доцент кафедры высшей математики и системного анализа Майкопского государственного технологического университета, тел. (8772) 57-03-53

Мультипликативные интегралы от матричных функций, порожденных представлениями алгебр Ли A_1 (Рецензирована)

Аннотация

В статье предлагается метод вычисления мультипликативного интеграла от матричных функций, порожденных представлениями алгебр Ли A_1 .

Ключевые слова: мультипликативный интеграл, представления алгебр Ли.

Kozlov V.A.

Candidate of Physics and Mathematics, Associate Professor, Head of Mathematical Analysis Department of the Armavir State Pedagogical University, e-mail: shagin196@yandex.ru

Palandzhyants L.Zh.

Candidate of Physics and Mathematics, Associate Professor of Mathematics and System Analysis Department of Maikop State University of Technology, ph. (8772) 57-03-53

Multiplicative integrals of matrix functions generated by the representation of Lie algebras A_1

Abstract

The paper proposes a method for calculating the product integral of the matrix functions generated by the representations of Lie algebras A_1 .

Key words: multiplicative product integral, representation of Lie algebras.

В данной статье приводятся достаточные условия, при выполнении которых матричная функция произвольного порядка интегрируется в конечном виде. Условия интегрируемости порождены условиями интегрируемости матричных функций второго порядка, порожденных представлениями алгебр Ли A_1 . Используя теорию представлений групп и алгебр Ли и интегрируемые матричные функции второго порядка, условия интегрируемости можно перенести на матричные функции произвольного порядка. При малых размерностях алгебр Ли некоторые результаты получены в работе [1]. Достаточные условия, о которых идет речь в статье, связаны с интегрируемостью некоторых нелинейных дифференциальных уравнений типа нулевой кривизны [2].

1). **Теорема 1.** Пусть дан мультипликативный интеграл

$$\int E + A(t)dt, \quad (1.1)$$

где $A(t) = (a_{ij}(t))$ – гладкая матричная функция, $i, j = 1, 2, 3$.

Введем обозначения:

$$a_{11,n} = a'_{11,n-1} + a_{11,n-1}^2 + a_{12,n-1}a_{21,n-1} + a_{12,n-1}a_{31,n-1};$$

$$a_{12,n} = a'_{12,n-1} + a_{11,n-1}a_{12,n-1} + a_{12,n-1}a_{22,n-1} + a_{13,n-1}a_{32,n-1};$$

$$a_{13,n} = a'_{13,n-1} + a_{11,n-1}a_{13,n-1} + a_{12,n-1}a_{23,n-1} + a_{13,n-1}a_{33,n-1};$$

$$\Delta = a_{12}a_{13,1} - a_{13}a_{12,1}, \quad n = 1, 2, \quad a_{ij,0} = a_{ij}.$$

Пусть дан следующий мультипликативный интеграл

$$\int E + \begin{pmatrix} 2a(t) & 2b(t) & 0 \\ c(t) & 0 & 2b(t) \\ 0 & c(t) & -2a(t) \end{pmatrix} dt, \quad (1.2)$$

где $a(t), b(t), c(t)$ – гладкие функции, для которых справедливы равенства:

$$1. \quad 3b'/b = (a_{13,2}a_{12} - a_{12,2}a_{13})/\Delta;$$

$$2. \quad (b'/b)' - 2(b'/b)^2 - 4a(b'/b) + 4(a' + a^2 + bc) = (a_{12,2}a_{13,1} - a_{13,2}a_{12,1})/\Delta;$$

$$3. \quad 2a'' - 4aa' + 2bc' - 2b'c - 2a((b'/b) + (b'/b)^2 + 2ab'/b) = \\ = a_{11,2} + (-a_{11}a_{13,1}a_{12,2} + a_{13}a_{12,2}a_{11,1} + a_{13,2}a_{12,1}a_{11} - a_{13,2}a_{11,1}a_{12})/\Delta.$$

Тогда имеет место равенство:

$$\int E + A(t)dt = \int E + \begin{pmatrix} 2a(t) & 2b(t) & 0 \\ c(t) & 0 & 2b(t) \\ 0 & c(t) & -2a(t) \end{pmatrix} dt, \quad (1.3)$$

Доказательство. Запишем систему линейных дифференциальных уравнений, соответствующую интегралу (1.1):

$$\begin{cases} y_1' = a_{11}y_1 + a_{12}y_2 + a_{13}y_3, \\ y_2' = a_{21}y_1 + a_{22}y_2 + a_{23}y_3, \\ y_3' = a_{31}y_1 + a_{32}y_2 + a_{33}y_3. \end{cases} \quad (1.4)$$

Из системы (1.4) получаем систему

$$\begin{cases} y_1' = a_{11}y_1 + a_{12}y_2 + a_{13}y_3, \\ y_1'' = a_{11,1}y_1 + a_{12,1}y_2 + a_{13,1}y_3, \\ y_1''' = a_{11,2}y_1 + a_{12,2}y_2 + a_{13,2}y_3. \end{cases} \quad (1.5)$$

Из двух первых уравнений системы (1.5) выразим y_2 и y_3 через y_1, y_1', y_1'' :

$$y_2 = \frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} y_1' - a_{11}y_1 & a_{13} \\ y_1'' - a_{11,1}y_1 & a_{13,1} \end{vmatrix}, \quad y_3 = -\frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} y_1' - a_{11}y_1 & a_{12} \\ y_1'' - a_{11,1}y_1 & a_{12,2} \end{vmatrix}. \quad (1.6)$$

Подставим равенства (1.6) в третье уравнение системы (5). Тогда для y_1 из системы (1.5) получаем следующее дифференциальное уравнение:

$$y_1''' = \frac{1}{\Delta} (a_{13,2}a_{12} - a_{12,2}a_{13})y_1'' + \frac{1}{\Delta} (a_{12,2}a_{13,1} - a_{13,2}a_{12,1})y_1' + (a_{11,2} + (-a_{11}a_{13,1}a_{12,2} + a_{13}a_{12,2}a_{11,1} + a_{13,2}a_{12,1}a_{11} - a_{13,2}a_{11,1}a_{12})/\Delta)y_1. \quad (1.7)$$

Запишем систему линейных дифференциальных уравнений, соответствующую интегралу (1.2):

$$\begin{cases} z_1' = 2az_1 + 2bz_2, \\ z_2' = cz_1 + 2bz_3, \\ z_3' = cz_2 - 2az_3. \end{cases} \quad (1.8)$$

Из системы (1.8) соответственно получаем:

$$z_2 = \frac{1}{2b}(z_1' - 2az_1), \quad z_3 = \frac{1}{4b^2}(z_1'' - (\frac{b'}{b} + 2a)z_1' - 2bcz_1). \quad (1.9)$$

Для функции z_1 из системы (1.7) получаем следующее дифференциальное уравнение:

$$z_1''' = (3b'/b)z_1'' + ((b'/b)' - 2(b'/b)^2 - 4ab'/b + 4(a' + a^2 + bc))z_1' + (2a'' - 4aa' + 2bc' - 2b'c + 2a((b'/b)' + (b'/b)^2 + 2ab'/b)z_1. \quad (1.10)$$

Из линейно независимых решений уравнения (1.7) и соотношения (1.6) строится фундаментальная матрица решений системы (1.4), то есть вычисляется мультипликативный интеграл (1.1). Аналогично из линейно независимых решений уравнения (1.9) и соотношения (1.8) строится фундаментальная матрица решений системы (1.8), то есть вычисляется мультипликативный интеграл (1.3).

Таким образом, из условий 1–3 следует, что системы (1.4) и (1.8) эквивалентны. Отсюда вытекает равенство (1.3). Теорема 1 доказана.

Замечание 1. Условия 1–3 можно упростить. Из первого условия можно выразить $b(t)$, а из третьего условия – $c(t)$. Тогда для вычисления $a(t)$ из второго условия возникает нелинейное дифференциальное уравнение второго порядка.

Приведенное выше коэффициентное преобразование подынтегральной матричной функции можно связать с калибровочным преобразованием мультипликативного интеграла (1), при котором подынтегральная матричная функция будет порождена представлением алгебры Ли A_1 со старшим весом $\begin{smallmatrix} 2 \\ \circ \end{smallmatrix}$.

Замечание 2. Подынтегральная матричная функция мультипликативного интеграла (2) есть представление матричной функции $\begin{pmatrix} a & b \\ c & -a \end{pmatrix}$ со старшим весом $\begin{smallmatrix} 2 \\ \circ \end{smallmatrix}$.

Рассмотрим мультипликативный интеграл

$$\int E + \begin{pmatrix} a & b \\ c & -a \end{pmatrix} dt. \quad (1.11)$$

Известно [2], что условие

$$c(t) \int b(t) dt = 2a(t) \quad (1.12)$$

обеспечивает интегрируемость в конечном виде мультипликативного интеграла.

Непосредственно можно убедиться, что условие (1.11) обеспечивает также интегрируемость в конечном виде мультипликативного интеграла (1.2). В самом деле, интегрируя по частям, получаем:

$$\begin{aligned} \int E + \begin{pmatrix} 2a(t) & 2b(t) & 0 \\ c(t) & 0 & 2b(t) \\ 0 & c(t) & -2a(t) \end{pmatrix} dt &= \int E + \left\{ \begin{pmatrix} 0 & 2b & 0 \\ 0 & 0 & 2b \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2a & 0 & 0 \\ c & 0 & 0 \\ 0 & c & -2a \end{pmatrix} \right\} dt = \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 2 \int b dt & 2 \int^2 b dt \\ 0 & 1 & 2 \int b dt \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \int E + \begin{pmatrix} 1 & 2 \int b dt & 2 \int^2 b dt \\ 0 & 1 & 2 \int b dt \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2a & 0 & 0 \\ c & 0 & 0 \\ 0 & c & -2a \end{pmatrix} \times \\ &\times \begin{pmatrix} 1 & 2 \int b dt & 2 \int^2 b dt \\ 0 & 1 & 2 \int b dt \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} dt = \begin{pmatrix} 1 & 2 \int b dt & 2 \int^2 b dt \\ 0 & 1 & 2 \int b dt \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \int E + \begin{pmatrix} 2a & 0 & 0 \\ c & 0 & 0 \\ 0 & c & -2a \end{pmatrix} dt = \\ &= \begin{pmatrix} 1 & 2 \int b dt & 2 \int^2 b dt \\ 0 & 1 & 2 \int b dt \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \exp(-\int 2adt) & 0 & 0 \\ \int c \exp(-\int 2adt) dt & 1 & 0 \\ \exp(\int 2adt) \cdot \int c \exp(-\int 2adt) dt & \exp(-\int 2adt) \int c dt & \exp(\int 2adt) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Таким образом, условия 1–3 и (1.12) обеспечивают интегрируемость в конечном виде мультипликативного интеграла (1.1).

2). **Теорема 2.** Пусть дан мультипликативный интеграл

$$\int E + A(t) dt, \quad (2.1)$$

где $A(t) = (a_{ij}(t))$ – гладкая матричная функция, $i, j = 1, 2, 3, 4$.

Введем обозначения:

$$a_{11,n} = a'_{11,n-1} + a_{11,n-1}^2 + a_{12,n-1} a_{21,n-1} + a_{13,n-1} a_{31,n-1} + a_{14,n-1} a_{41,n-1},$$

$$a_{12,n} = a'_{12,n-1} + a_{11,n-1} a_{12,n-1} + a_{12,n-1} a_{22,n-1} + a_{13,n-1} a_{32,n-1} + a_{14,n-1} a_{42,n-1},$$

$$a_{13,n} = a'_{13,n-1} + a_{11,n-1}a_{13,n-1} + a_{12,n-1}a_{23,n-1} + a_{13,n-1}a_{33,n-1} + a_{14,n-1}a_{43,n-1},$$

$$a_{14,n} = a'_{14,n-1} + a_{11,n-1}a_{14,n-1} + a_{12,n-1}a_{24,n-1} + a_{13,n-1}a_{4,n-1} + a_{14,n-1}a_{44,n-1},$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} & a_{14} \\ a_{12,1} & a_{13,1} & a_{14,1} \\ a_{12,2} & a_{13,2} & a_{14,2} \end{vmatrix}, \quad n = 1, 2, 3, \quad a_{ij,0} = a_{ij}.$$

Введем обозначения:

$$\varphi_1 = \frac{1}{\Delta}(a_{12,3}\Delta_{31} - a_{13,3}\Delta_{32} + a_{14,3}\Delta_{33}),$$

$$\varphi_2 = \frac{1}{\Delta}(-a_{12,3}\Delta_{21} + a_{13,3}\Delta_{22} - a_{14,3}\Delta_{23}),$$

$$\varphi_3 = \frac{1}{\Delta}(a_{12,3}\Delta_{11} - a_{13,3}\Delta_{12} + a_{14,3}\Delta_{13}),$$

$$\varphi_4 = \frac{1}{\Delta}(a_{12,3}(a_{11}\Delta_{11} - a_{11,1}\Delta_{21} + a_{11,2}\Delta_{31}) + a_{13,3}(a_{11}\Delta_{12} - a_{11,1}\Delta_{22} + a_{11,2}\Delta_{32}) + a_{14,3}(-a_{11}\Delta_{13} - a_{11,1}\Delta_{23} + a_{12,2}\Delta_{33}))y_1,$$

где Δ_{ij} – соответствующие миноры матрицы $(a_{ij,n})$.

Пусть дан следующий мультипликативный интеграл, порожденный представлением со старшим весом \circ :

$$\int E + \begin{pmatrix} 3a & 3b & 0 & 0 \\ c & a & 4b & 0 \\ 0 & c & -a & 3b \\ 0 & 0 & c & -3a \end{pmatrix} dt, \quad (2.2)$$

где $a(t), b(t), c(t)$ – гладкие функции, для которых справедливы равенства:

$$1-4. \quad \varphi_s(a_{11}, a_{12}, a_{12}, a_{14}, a_{21}, a_{22}, a_{23}, a_{24}, a_{31}, a_{32}, a_{33}, a_{34}, a_{41}, a_{42}, a_{43}, a_{44}) = \psi_s(a, b, c, r_1, r_2, r_3, r_4), \quad s = 1, 2, 3, 4,$$

где функции ψ_s и r_s определены ниже.

Тогда имеет место равенство:

$$\int E + A(t)dt = \int E + \begin{pmatrix} 3a & 3b & 0 & 0 \\ c & a & 4b & 0 \\ 0 & c & -a & 3b \\ 0 & 0 & c & -3a \end{pmatrix} dt, \quad (2.3)$$

Доказательство. Запишем систему линейных дифференциальных уравнений, соответствующую интегралу (2.1):

$$y'_i = a_{i1}y_1 + a_{i2}y_2 + a_{i3}y_3 + a_{i4}y_4, \quad i = 1, 2, 3, 4. \quad (2.4)$$

Из системы (2.4) получаем систему

$$y_1^{(n)} = \sum_{i=1}^n a_{1i,n-1} y_i. \quad (2.5)$$

Из трех первых уравнений системы (2.5) выразим y_2 , y_3 и y_4 через y_1 , y_1'' , y_1''' :

$$y_2 = \frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} y_1' - a_{11}y_1 & a_{13} & a_{14} \\ y_1'' - a_{11,1}y_1 & a_{13,1} & a_{14,1} \\ y_1''' - a_{11,2}y_1 & a_{13,2} & a_{14,2} \end{vmatrix}, \quad y_3 = \frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} a_{12} & y_1' - a_{11}y_1 & a_{14} \\ a_{12,1} & y_1'' - a_{11,1}y_1 & a_{14,1} \\ a_{12,2} & y_1''' - a_{11,2}y_1 & a_{14,2} \end{vmatrix},$$

$$y_4 = \frac{1}{\Delta} \begin{vmatrix} a_{12} & a_{13} & y_1' - a_{11}y_1 \\ a_{12,1} & a_{13,1} & y_1'' - a_{11,1}y_1 \\ a_{12,2} & a_{13,2} & y_1''' - a_{11,2}y_1 \end{vmatrix}. \quad (2.6)$$

Подставим равенства (2.6) в четвертое уравнение системы (2.5). Тогда для y_1 из системы (2.5) получаем следующее дифференциальное уравнение:

$$y_1^{(4)} = \varphi_1 y_1''' + \varphi_2 y_1'' + \varphi_3 y_1' + \varphi_4 y_1. \quad (2.7)$$

Запишем систему линейных дифференциальных уравнений, соответствующую интегралу (2.2):

$$\begin{cases} z_1' = 3az_1 + 3bz_2, \\ z_2' = cz_1 + az_2 + 4bz_3, \\ z_3' = cz_2 - az_3 + 3bz_4, \\ z_4' = cz_3 - 3az_4. \end{cases} \quad (2.8)$$

Из системы (2.8) соответственно получаем:

$$z_2 = \frac{1}{3b}(z_1' - 3az_1), \quad z_3 = \frac{1}{4b}(z_2' - az_2 - cz_1), \quad z_4 = \frac{1}{3b}(z_3' + az_3 - cz_2). \quad (2.9)$$

Легко заметить, что функции z_s , $s = 1, 2, 3, 4$, выражаются через z_1 .

Для функции z_1 из системы (2.8) получаем следующее дифференциальное уравнение:

$$z_1^{(4)} = r_1 z_1 + r_2 z_2 + r_3 z_3 + r_4 z_4, \quad (2.10)$$

где

$$r_1 = 3((a'' + 9aa' + 2b'c + bc' + 7abc + 9a^3)' + 3aa' + b'c + 7abc + 9a^3 + c(b'' + 7a'b + 5ab' + 13a^2b + 11b^2c),$$

$$r_2 = 3((b'' + 7a'b + 5ab' + 13a^2b + 11b^2c)' + 3b(a'' + 9aa' + 2b'c + bc' + 7abc + 9a^3) + a(b'' + 4a'b + 6ab' + 13a^2b + 11b^2c) + c(b'^2 + 4bb' + 12ab^2),$$

$$r_3 = 12(3b'^2 + 4bb' + 11abb' + 10a'b^2 + 22a^2b^2 + 11b^3c), \quad r_4 = 216b'b^2.$$

Используя соотношения (2.9), уравнение (2.10) можно привести к виду:

$$z_1^{(4)} = \psi_1 z_1 + \psi_2 z_2 + \psi_3 z_3 + \psi_4 z_4, \quad (2.11)$$

где функции ψ_s , $s=1,2,3,4$, выражаются через функции a , b , c и r_s , $s=1,2,3,4$.

Из линейно независимых решений уравнения (2.7) и соотношения (2.6) строится фундаментальная матрица решений системы (2.5), то есть вычисляется мультипликативный интеграл (2.1). Аналогично из линейно независимых решений уравнения (2.11) и соотношения (2.9) строится фундаментальная матрица решений системы (2.8), то есть вычисляется мультипликативный интеграл (2.2).

Таким образом, из условий 1–4 следует, что системы (2.7) и (2.11) эквивалентны. Отсюда вытекает равенство (2.3). Теорема 2 доказана.

Непосредственно можно убедиться, условие (1.12) обеспечивает также интегрируемость в конечном виде мультипликативного интеграла (2.2). В самом деле, интегрируя по частям, получаем:

$$\begin{aligned} & \int E + \begin{pmatrix} 3a & 3b & 0 & 0 \\ c & a & 4b & 0 \\ 0 & c & -a & 3b \\ 0 & 0 & c & -3a \end{pmatrix} dt = \int E + \begin{pmatrix} 0 & 3b & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 4b & 0 \\ 0 & c & 0 & 3b \\ 0 & 0 & c & 0 \end{pmatrix} dt \times \\ & \times \int E + \begin{pmatrix} 1 & -3 \int bdt & 6 \int^2 bdt & -6 \int^2 bdt \\ 0 & 1 & -4 \int bdt & 6 \int^2 bdt \\ 0 & 0 & 1 & -3 \int bdt \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3a & 0 & 0 & 0 \\ c & a & 0 & 0 \\ 0 & c & -a & 0 \\ 0 & 0 & c & -3a \end{pmatrix} \times \\ & \times \begin{pmatrix} 1 & 3 \int bdt & 6 \int^2 bdt & 6 \int^2 bdt \\ 0 & 1 & 4 \int bdt & 6 \int^2 bdt \\ 0 & 0 & 1 & 3 \int bdt \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} dt = \begin{pmatrix} 1 & 3 \int bdt & 6 \int^2 bdt & 6 \int^2 bdt \\ 0 & 1 & 4 \int bdt & 6 \int^2 bdt \\ 0 & 0 & 1 & 3 \int bdt \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \times \\ & \times \int E + \begin{pmatrix} 3a & 0 & 0 & 0 \\ c & a & 0 & 0 \\ 0 & c & -a & 0 \\ 0 & 0 & c & -3a \end{pmatrix} dt. \end{aligned}$$

Таким образом, условия 1–4 и (1.12) обеспечивают интегрируемость в конечном виде мультипликативного интеграла (2.2).

В общем случае нужно рассмотреть представление со старшим весом $^k \circ$, соответственно с подынтегральной матричной функцией:

$$\begin{pmatrix} ka & kb & 0 & \dots & 0 & 0 & 0 \\ c & (k-2)a & (2k-2)b & \dots & 0 & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & c & (k-2s)a & (sk-(s-1)s)b & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & c & (k+2)a & kb \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & c & -ka \end{pmatrix}.$$

Помимо условия (1.12) можно рассмотреть серию условий на элементы исходной матричной функции второго порядка, возникающие при мультипликативном интегрировании по частям и приводящие к преобразованию Бэклунда для некоторых нелинейных дифференциальных уравнений типа нулевой кривизны [2].

Кроме того, для удобства вычислений следует воспользоваться калибровочным преобразованием подынтегральных матричных функций интегралов (2.1) и (2.2).

Примечания:

1. Palandzhyants L.Zh. Representations of Lie algebras and integrations of system of linear differential equations // Труды ФОРА. 2001. № 6. С. 132-134. URL: <http://fora.adygnet.ru>
2. Паланджянц Л.Ж. Мультипликативное интегрирование по частям и преобразование Бэклунда // Труды ФОРА. 1996. № 1. С. 65-75. URL: <http://fora.adygnet.ru>

References:

1. Palandzhyants L.Zh. Representations of Lie algebras and integrations of system of linear differential equations // FORA Works. 2001. No. 6. P. 132-134. URL: <http://fora.adygnet.ru>
2. Palandzhyants L.Zh. The multiplicative integration into parts and transformation of Backlund // FORA Works. 1996. No. 1. P. 65-75. URL: <http://fora.adygnet.ru>